

基本データ型

- プログラム = データ + 手順 (アルゴリズム)
 - データ : メモリ上のある領域 (= アドレス + サイズ)
 - サイズは**変数の型**で定まる

● 基本データ型

- 文字型 (char): 8bit (= 1byte) : 日本語は2 byte
- 文字列: char の配列 :

“hoge” (4文字) → {‘h’, ‘o’, ‘g’, ‘e’, ‘\0’} (5 byte) \0: 終端記号

文字種	文字コード名 (通称)				
	JIS コード	EUC	MSK コード	UTF-8	Unicode
制御コード	00~1F, 7F				00+{00~1F,7F}
ASCII 文字	20~7E (JIS コードでは漢字コードの後で, 1B2842 を前置)				00+20~7E
カナ・記号	A1~DF	8E+A1~DF	A1~DF	EF+Bx+xx	FF+61~9F
記号 かな 漢字	1B2442 以後 {21~74} +{21~7E}	{A1~F4} +{A1~FE}	{81~9F, E0~EA} +{40~7E, 80~FC}	Ex+xx+xx	FF+01~5D, {30,4E~9F} +{00~FF}
補助漢字	1B242844 以後 {21~74} +{21~7E}	8F +{A1~F4} +{A1~FE}	(無し)	(1110aaaa +10bbbbcc +10ccdddd)	(aaaabbbb +ccccdddd)

+ は接続, x は十六進数の任意の 1 桁, a,b,c,d は 0,1 (二進数 1 桁),
数字, 大文字は十六進数 1 桁

基本データ型 (続き)

● 整数

- char (8 bit), int (32 bit), long (64 bit)
- 負の数は2の補数で表現
- 正の数しか扱わない場合はunsigned intなどを使う

● 小数

- 固定小数

$$[a_{m-1}a_{m-2}\cdots a_1a_0.b_1b_2\cdots b_n] = \sum_{i=0}^{m-1} a_i 2^i + \sum_{i=1}^n b_i \left(\frac{1}{2}\right)^i$$

例) $[11.001001]_2 = 2 + 1 + (1/2)^3 + (1/2)^6 = [3.140625]_D$

- 問題：0.2 (10) を2進数に直してみる
 - 有限桁の2進数小数→有限桁の10進数小数
 - 逆は成り立たない

0.2を2進数に直そうとすると

0.2	→	0.4	→	0.8	→	1.6	→	1.2	→	0.4	→	0.8	→	1.6	→	...
0.		0		0		1		1		0		0		1		...
a_0		b_1		b_2		b_3		b_4		b_5		b_6		b_7		...

無限に続く

$[0.001100110011\dots]$



基本データ型（続き）

- 丸め誤差

$$[0.2]_D = [0.001100110011...]_2$$

- 無限に続く数字を計算機では扱えないので切り捨てる
→ **丸め誤差**が発生する

- 浮動小数点型（floating point number type）

- 丸め誤差を少なくするために効率よく小数を表現したい
- $[0.2]_D = [0.001100110011...]_2$ の最初の0がもったいないので、最上位ビットが1になるまで左シフトする（3つシフト）と、表せる数の範囲が広がる

$$[0.00110011|0011...] \rightarrow \text{左に3つシフト} \rightarrow [1.10011001|1...]$$

小数部8 bit

小数部8 bit

$$2^{-3} + 2^{-4} + 2^{-7} + 2^{-8}$$

$$1 + 2^{-1} + 2^{-4} + 2^{-5} + 2^{-8}$$

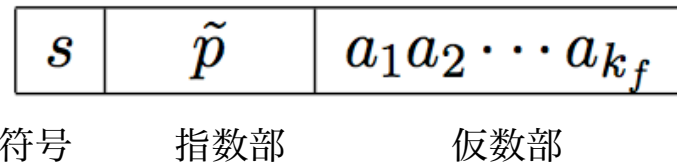
$\times 2^{-3}$ シフト分

このように小数点を固定せず浮動してその位置を指定する表現を**浮動小数点表現**と呼ぶ

基本データ型 (続き)

- 浮動小数点の一般的表現

- 先ほどの表現を一般化して ($a_0 = 1$ は省略)



- 符号は1bit
- 指数と仮数は型 (と処理系) による
 - float: 1 + 8 + 23 = 32 bit
 - double: 1 + 11 + 62 = 64 bit
符号 指数部 仮数部
- 仮数の表現: biased number, 指数の値に $2^{k-1} - 1$ を加える
 - float: +127 ($= 2^{8-1} - 1$)
 - double: +1023 ($= 2^{11-1} - 1$)
- biased number を用いると、浮動小数点の大小比較が、指数部分の2進数表現の大小が一致する (整数の比較器が使える)

floatの値の範囲

- float型：指数8bit, 仮数23bit
 - 指数 $p = 0 \sim 255 \rightarrow$ biasを考慮して $\rightarrow -127 \sim 128$
 - $p = 128$ は特別扱い（後述）なので、最大の p は127

- となると最大値は $[1.1111 \dots 111] \times 2^{127}$
 1が23+1個 ($a_0 = 1$ の省略分)

$$= 2 + \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2^2} + \dots + \frac{1}{2^{23}} \right) \times 10^{127 \log_{10} 2}$$

$$= 3.402823466385 \times 10^{38}$$

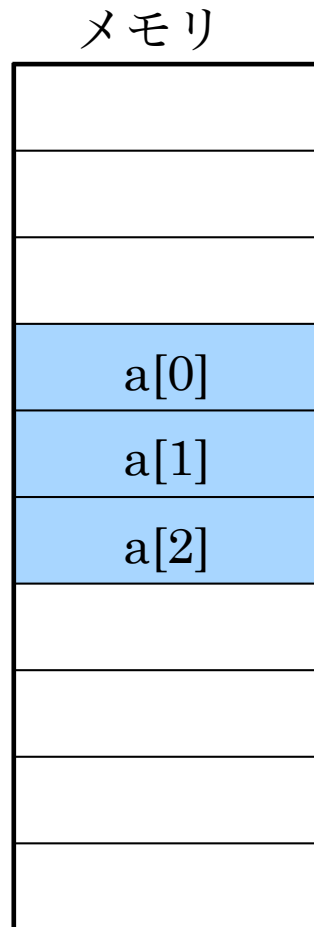
float 型	十進数表示	p
±指数部 8 bit, 仮数部小数点以下 23桁		
0 11111111 11111111 11111111 11111111	NaN	128 : 非数
0 11111111 00000000 00000000 00000001	NaN	128 : 非数
0 11111111 00000000 00000000 00000000	Infinity	128 = 2^{128} : 無限大
0 11111110 11111111 11111111 11111111	3.402823466385e+38	127 < 2^{128} : 最大数
0 11111110 00000000 00000000 00000001	1.701412037429e+38	127
0 11111110 00000000 00000000 00000000	1.701411834605e+38	127 = 2^{127}
0 11111101 11111111 11111111 11111100	1.701411428957e+38	126
0 10000011 00000000 00000000 00000000	16	4 = 2^4
0 10000010 00000000 00000000 00000000	8	3 = 2^3
0 10000001 00000000 00000000 00000000	4	2 = 2^2
0 10000000 1001001 00001111 11011011	3.141592741013	1 > π : 3.141592653589793
0 10000000 1001001 00001111 11011010	3.141592502594	1 < π
0 10000000 0101101 11111000 01010101	2.718281984329	1 > e
0 10000000 0101101 11111000 01010100	2.718281745911	1 < e : 2.718281828459045

浮動小数型の注意点

- 仮数部を有限桁で打ち切るので、常に誤差が付き回る
- 浮動小数型の計算は概算になる
 - $0.2 \times 5.0 \neq 1.0$ **(丸め誤差)**
 - $[0.2]_2 = [0.001100110011...]_2$
 - $2^{24} + 1 = 2^{24}$ **(情報落ち)** (floatを仮定、+2はOK)
 - $2^{24} + (1 + 1) = 2^{24} + 2$ は情報落ちしない
 - $2^{24} + 1 = 1.0 \times 2^{24} + 1.0 \times 2^0 = (1.0 + 1.0 \times 2^{-24}) \times 2^{24}$
仮数部 = $1.0 + 0.0000000000000000000000000001 = 1.0000000000000000000000000001$
桁番号: 123456789012345678901234 123456789012345678901234
- 計算の順序で結果が異なることがある
- $a - b$ で、 $a \approx b$ の時は結果が不正確になる事がある **(桁落ち)**
 - 上位ビットが0になって有効数字が減る

基本データ型の前準備（多分復習）

- C言語の授業（プログラミング演習）でやっているはずの事
 - 配列型：同じ型のデータをメモリに連続して配置
 - 構造体：異なるデータをメモリに連続して配置
 - ポインタ：メモリの領域を格納する変数

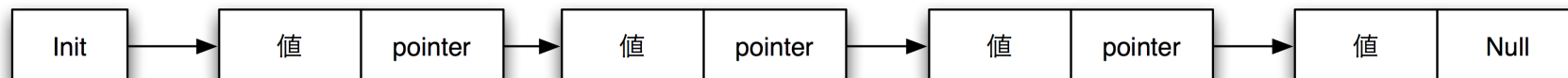


`int a[3];` 利用する際にはサイズを決める必要がある
`a[0] → *a` 配列名は配列の最初の要素へのポインタ
`a[1] → *(a+1)` メモリ上で連続している

基本データ型：リスト型

- リスト型
 - 要素を0個以上並べた型、配列型の拡張
 - 配列のように領域をあらかじめ確保する必要がない
 - 柔軟に要素の追加・削除が可能
 - メモリ上で連続していなくてもよい
 - 連続していないので、ポインタ演算で値を参照できない
 - 最初の要素から順に参照する

```
struct list {  
    int element;  
    struct list *next;  
};
```



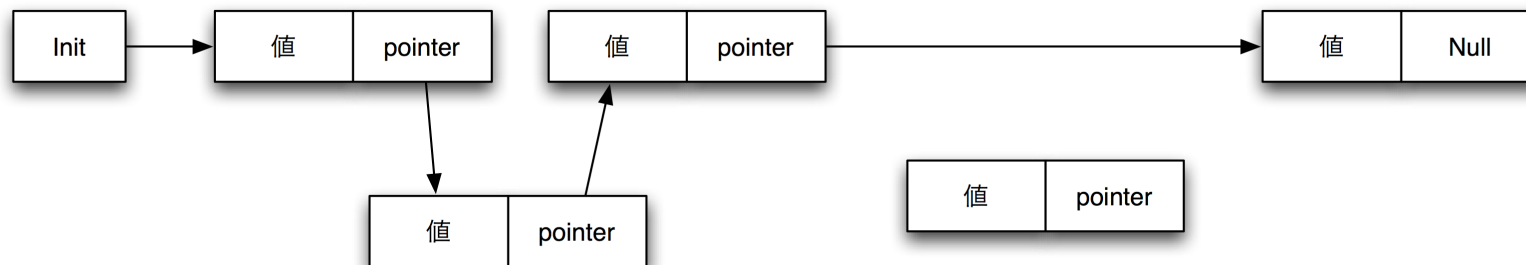
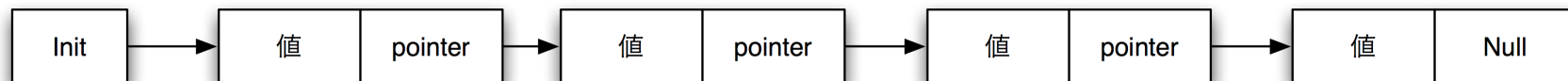
リストの基本操作

● 挿入

- 値を入れる領域を確保 (malloc)
- このアドレスを挿入する箇所のpointerに代入
- 確保した領域のpointerに次の要素のアドレスを代入

● 削除

- 削除する前の要素のpointerへ次の要素のアドレスを代入
- 削除する要素の領域を開放(free)



挿入 (Insert)

削除 (Delete)

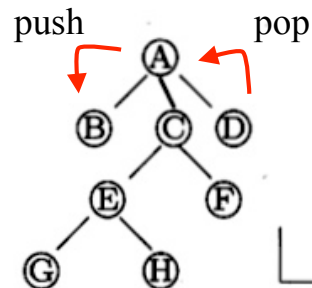
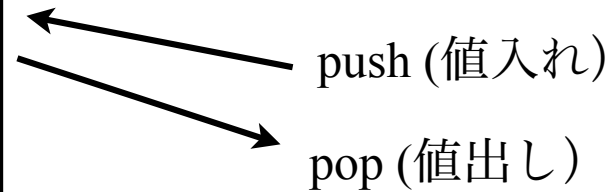
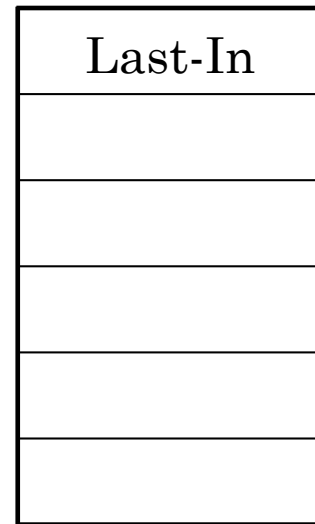
基本データ構造：スタック

- スタック (stack): 要素の取り出し・格納が先頭からなされるリスト (Last-In-First-Out: LIFO)

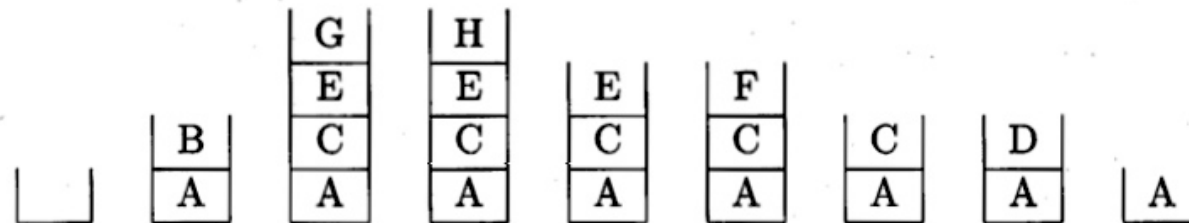
スタックに積む



後入れ先出し
入れた順でしか出せない



(a) 木

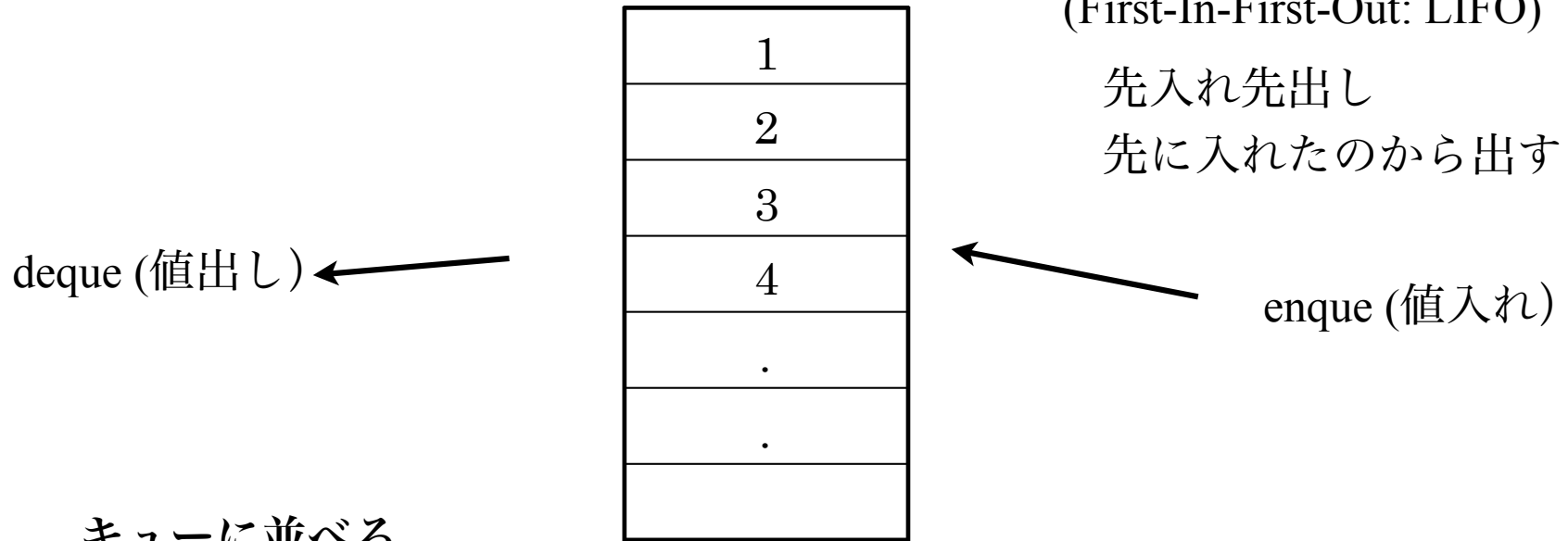


(b) スタックの変化の様子

図 6.7 木構造の節点訪問

基本データ構造：キュー

- キュー (queue) :要素の取り出しが入った順になされるリスト
(First-In-First-Out: FIFO)



キューに並べる



1 2 3

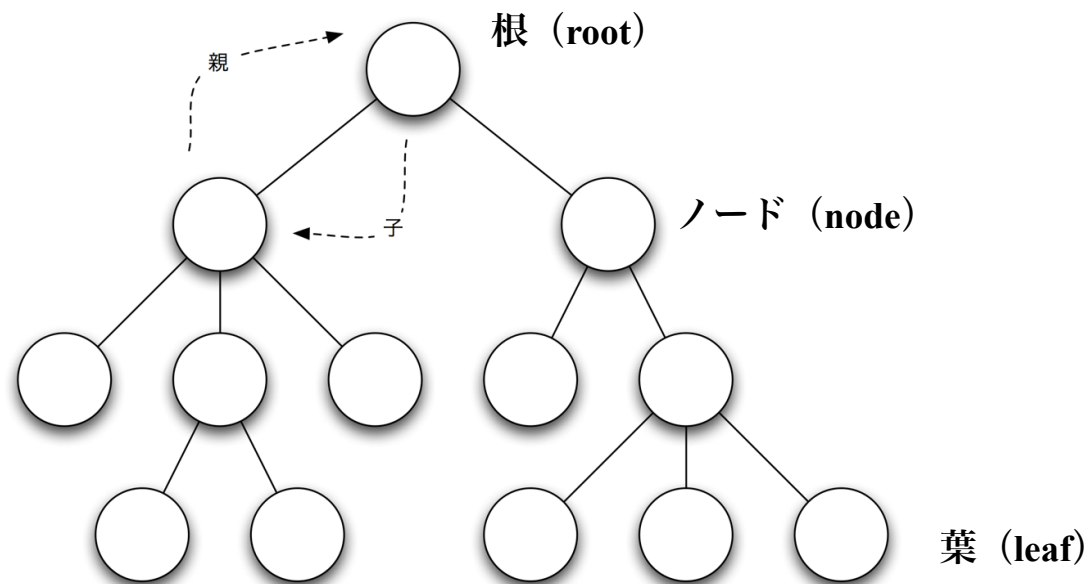
待ち行列 (ATM、レジ、エサ待ちなど) を表現

キュー・スタック共に配列・リストを利用して
実装可能

最近の言語には最初から型としてある事もある

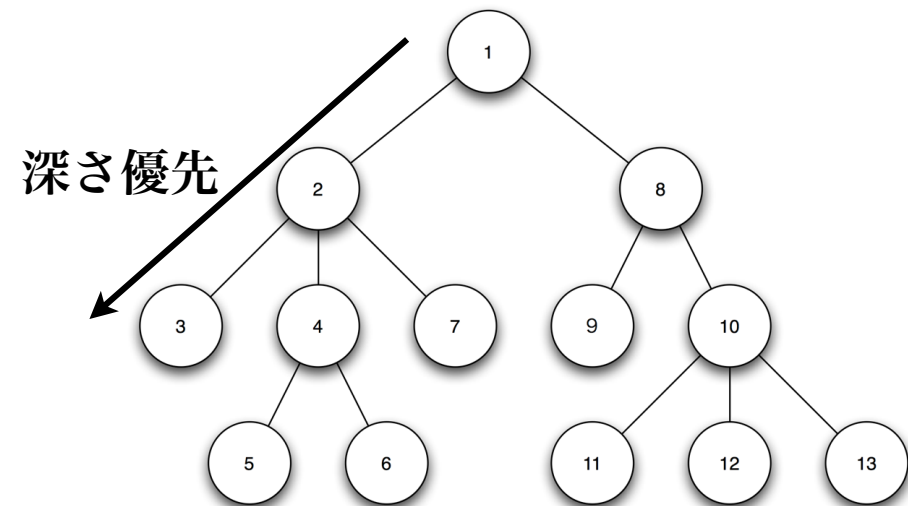
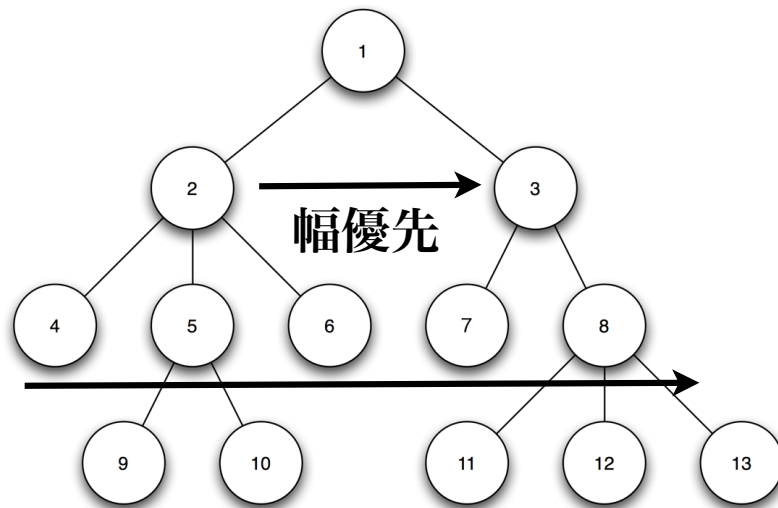
基本データ構造：木構造

- 木 (tree) : グラフの一種
 - グラフ : 点 (node) と線 (edge) からなる集合
- 階層的なデータの表現に適している
- 子供が2つだけの木構造を2分木 (binary tree) と呼ぶ



基本データ構造：木構造のたどり方

- 木構造データの各ノードをもれなく探索する方法
 - 深さ優先探索 (depth first search)
 - 幅優先探索 (breadth first search)



- ラベルの出力順
 - pre-order (前順) : 最初の訪問
 - in-order (中順) : 2度目の訪問
 - post-order (後順) : 全ての子供を回った後

数式の木表現

● $(A + B \times C) \div E - (F \times G + H) = x$

1. = を根とする
2. 優先順位の低い演算子で式を分割

$$(A+B \times C) \div E$$

$$(F \times G + H)$$

3. 各式を同様に分割

$$A + B \times C$$

$$E$$

4. 変数単独になるまで繰り返す

$$A$$

$$B \times C \rightarrow B, C$$

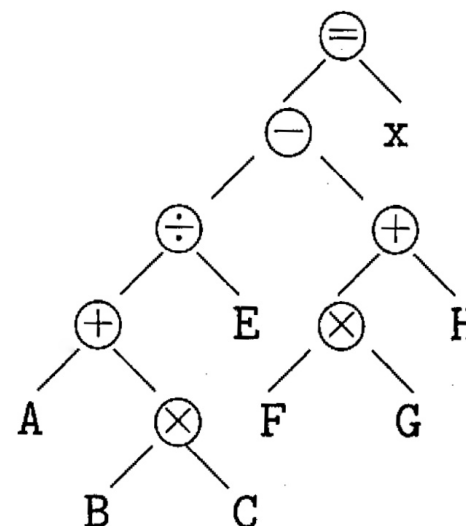


図 6.13 数式の木表現

問題：この数式の木表現を深さ優先＋後順でたどってみよう！

深さ優先＋後順：A B C × + E ÷ F G × H + - x = 逆ポーランド表記

ちなみに深さ優先＋中順：A + B × C ÷ E - F × G + H = x

